



认识规律本质 分清暂态稳态^{*}

柯晓露

(福建教育学院理科研修部 福建 福州 350001)

陈艺君

(漳浦道周中学 福建 漳州 363200)

詹国荣

(漳浦县教师进修学校 福建 漳州 363209)

(收稿日期:2020-05-20)

摘要:暂态与稳态是两种常见的物理变化过程,在中学物理教学中常将其混淆,给教与学带来不良影响.通过对一道福建省质检题的分析,揭示此类现象,给出鉴别的方法,启示其对教学的影响,以期引发同行注意.

关键词:物理规律 稳态 暂态 磁场中运动

在外界条件维持不变的情况下,许多物理事件经过发展变化最终会趋向某种稳定状态,如空中摆动的悬球,空中下落的物体,在平面上滑动的物体,汽车恒定功率下的运行,电容器的充放电,导电杆在磁场中的运动等等,这些过程终究会趋向一种稳定的状态:或静止,或匀速运动,或匀变速运动,或电流为零,或电流恒定,或电流均匀增加.在从开始至达到稳定的过程中,所经历的时间有的是有限的,有的却是漫长无限的,前者所达到的稳定状态通常叫稳态,后者在漫长的时间过程中,逐渐趋近稳定状态而又永远不能达到稳定状态的过程通常称为暂(渐)态过程^[1].在中学物理教学中,教师经常将这两种过程混淆,造成对学生的误导,甚至经常编制错误的试题进行考查,影响考试的信度效能,干扰学生正确的思维,压抑教师的专业进取,给科学态度与科学责任的全面贯彻落实带来影响.本文通过对一道省质检试题的分析,试图:

(1) 例举被误当为稳态的暂态现象;

(2) 探究双导电杆在磁场中运动的规律,给判别两种不同过程予以示例;

(3) 分析错误对教学的影响,警示同行注意.

1 对2020年福建省高三毕业班质检理综第21题的商榷

【原题】如图1所示,水平面内固定有两根平行的粗糙长直金属导轨,两根相同的导体棒 AB , CD 置于导轨上并与导轨垂直,整个装置处于竖直方向的匀强磁场中.从 $t=0$ 时开始,对 AB 棒施加一个与导轨平行的水平外力 F ,使 AB 棒从静止开始向右做加速度大小为 a_0 的匀加速直线运动.导轨电阻不计,两棒均与导轨接触良好,最大静摩擦力近似等于滑动摩擦力.下列关于 CD 棒的速度 v 、加速度 a 、安培力 $F_{安}$ 和外力 F 随时间 t 变化的关系图像可能正确的是()

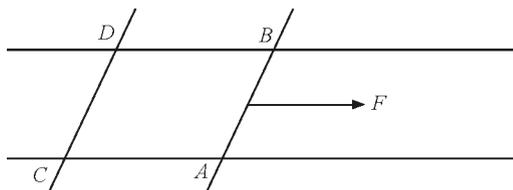
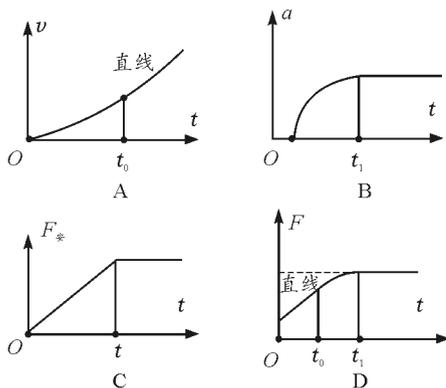


图1 杆在磁场中受力运动

^{*} 福建省教育科学“十三五”规划2019年度课题“概念学习进阶与科学论证整合的物理教学研究”的阶段研究成果,项目编号:FJJKCG19-196

作者简介:柯晓露(1982-),女,硕士,讲师,主要从事中学物理教学研究和中学物理教师学科培训工作.



命题者提供的参考答案是 B, D.

显然,从提供的参考答案看,命题者认为 CD 杆经历一段有限的时间(如选项 B 中的 t_1)后,将会达到加速度恒定的稳态;加在 AB 杆上的外力经历一定的时间(如选项 D 中的 t_1)后,其大小也可达到恒定的稳态.但事实是否如此呢?我们有必要对其进行定量探究,以辨真伪.

对 AB 和 CD 杆进行受力分析,应用牛顿第二定律和电磁感应定律,有

AB 杆

$$F - \mu mg - BIL = ma_0 \quad (1)$$

CD 杆

$$BIL - f_2 = ma_2 \quad (2)$$

回路电流

$$I = \frac{BL(a_0 t - v_2)}{2R} \quad (3)$$

式中 m, R, μ 为杆的质量、电阻及其与导轨间的滑动摩擦系数, L 为导轨间的距离, a_2, v_2 为 CD 杆的加速度、速度.

1.1 CD 杆的运动速度 v_2 及加速度 a_2 的计算

(1) 当 $t=0$ 至 $t_1 = \frac{2\mu mgR}{B^2 L^2 a_0}$ 时

起初 CD 杆保持静止. AB 杆匀加速运动,其速度 v_1 随时间增大,产生的感生电动势也增大,回路中的感生电流随之增加,CD 杆受到的安培力也随之增加,但其大小在小于最大静摩擦力 μmg 时,CD 杆一直保持静止,这段时间: $a_2 = 0, v_2 = 0$,代入式(2)和式(3)有

$$f_2 = \frac{B^2 L^2 a_0 t}{2R}$$

当 $f_2 = \mu mg$ 时,得

$$t = t_0 = \frac{2\mu mgR}{B^2 L^2 a_0}$$

也就是说, t 在 $[0, t_0]$ 内, $v_2 = 0, a_2 = 0$.

(2) 当 $t \geq t_0$ 时, CD 杆开始运动,其 $f_2 = \mu mg, a_2, v_2$ 不再为零,将 f_2 的值及式(3)代入式(2)并写成微分式

$$\frac{B^2 L^2 (a_0 t - v_2)}{2R} - \mu mg = m \frac{dv_2}{dt}$$

即

$$\frac{dv_2}{dt} + \frac{B^2 L^2}{2Rm} v_2 = \frac{B^2 L^2 a_0}{2Rm} t - \mu g \quad (4)$$

式(4)是变量不可分离的一阶线性微分方程,无法直接进行积分获取其解,只能先通过其对应的齐次方程求特解,再将带有积分常数的特解通过参数变换求得该方程的通解.

一般地,对于方程 $\frac{dv}{dt} + P(t)v = Q(t)$, 其通解为^[2]

$$v = \exp\left[-\int p(t)dt\right] \left\{ \int Q(t) \exp\left[\int p(t)dt\right] dt + C \right\} \quad (5)$$

对照式(4),这里的

$$p(t) = \frac{B^2 L^2}{2Rm} \quad Q(t) = \frac{B^2 L^2 a_0}{2Rm} t - \mu g$$

为便于书写,命 $\frac{B^2 L^2}{2Rm} = \lambda$, 则式(4)的

$$\int p(t)dt = \int \lambda dt = \lambda t \quad (6)$$

$$\int Q(t) \exp\left[\int p(t)dt\right] dt = \int (\lambda a_0 t - \mu g) \exp(\lambda t) dt = \lambda a_0 \int t \exp(\lambda t) dt - \mu g \int \exp(\lambda t) dt \quad (7)$$

因为

$$d[t \exp(\lambda t)] = \exp(\lambda t) dt + t \exp(\lambda t) dt = \exp(\lambda t) dt + \lambda t \exp(\lambda t) dt$$

所以

$$\lambda t \exp(\lambda t) dt = d[t \exp(\lambda t)] - \exp(\lambda t) dt$$

因此,式(7)第一项为

$$\lambda a_0 \int t \exp(\lambda t) dt = a_0 \left\{ \int d[t \exp(\lambda t)] - \int \exp(\lambda t) dt \right\} = a_0 t \exp(\lambda t) - \frac{a_0}{\lambda} \exp(\lambda t) \quad (8)$$

式(7)第二项

$$\mu g \int \exp(\lambda t) dt = \frac{\mu g}{\lambda} \exp(\lambda t) \quad (9)$$

将式(8)和式(9)代回式(7)得

$$\int Q(t) \exp \left[\int p(t) dt \right] dt = \left(a_0 t - \frac{a_0 + \mu g}{\lambda} \right) \exp(\lambda t) \quad (10)$$

将式(6)、(10)代回通式(5)得式(4)的通解为

$$v_2 = \exp(-\lambda t) \left[\left(a_0 t - \frac{a_0 + \mu g}{\lambda} \right) \exp(\lambda t) + C \right] \quad (11)$$

将 $\lambda = \frac{B^2 L^2}{2Rm}$ 代回上式得

$$v_2 = \left[a_0 t - \frac{2Rm(a_0 + \mu g)}{B^2 L^2} \right] + C \exp\left(-\frac{B^2 L^2}{2Rm} t\right) \quad (12)$$

将边界条件 $t = t_0 = \frac{2Rm\mu g}{B^2 L^2 a_0}$ 时, $v_2 = 0$ 代入式(12)得

$$C = \frac{2Rm a_0}{B^2 L^2} \exp\left(\frac{\mu g}{a_0}\right) \quad (13)$$

代回上式,由此求得 CD 杆的速度 v_2 为

$$v_2 = \left[a_0 t - \frac{2Rm}{B^2 L^2} (a_0 + \mu g) \right] + \frac{2Rm a_0}{B^2 L^2} \exp\left(\frac{\mu g}{a_0}\right) \exp\left(-\frac{B^2 L^2}{2Rm} t\right) \quad (14)$$

由于式(14)的适应范围在 $t \geq \frac{2Rm\mu g}{B^2 L^2 a_0}$, 为方

便讨论,我们令 $t = \frac{2Rm\mu g}{B^2 L^2 a_0} + t'$, 这样,讨论的时间范

围变为 $t' \geq 0$. 将上式的时间变换代入式(14)得

$$v_2 = \left(a_0 t' - \frac{2Rm a_0}{B^2 L^2} \right) + \frac{2Rm a_0}{B^2 L^2} \exp\left(-\frac{B^2 L^2}{2Rm} t'\right) \quad (15)$$

起始时间归零后的式(15)比式(14)更简洁,物理意义更显而易见,式(15)表征 CD 杆开始运动后,其速度 v_2 随时间 t' 的变化情况,该式可看成由两部分的分速度相加合成,即

$$v_2 = v_a + v_b \quad (16)$$

其中

$$v_a = \left(a_0 t' - \frac{2Rm a_0}{B^2 L^2} \right)$$

$$v_b = \frac{2Rm a_0}{B^2 L^2} \exp\left(-\frac{B^2 L^2}{2Rm} t'\right)$$

可以看出: v_a 是以 a_0 为加速度的匀变速运动, v_b

以 $\frac{2Rm a_0}{B^2 L^2}$ 为初速度,加速度大小随时间不断减小的变减速运动,其速度大小随着时间的推移以指数快慢递减,CD 杆速度 v_2 由 v_a 和 v_b 相加合成.

将 v_a 和 v_b 及两者合成后的 v_2 画成 $v-t$ 图像,如图 2 所示.

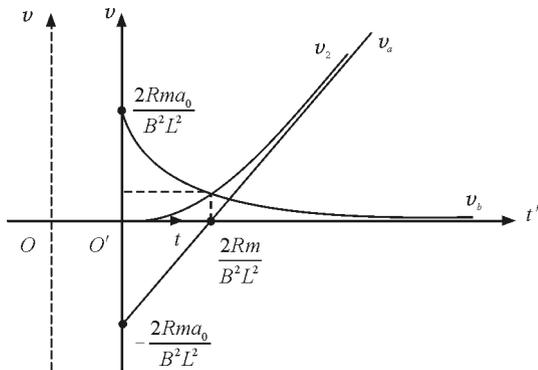


图 2 v_a, v_b, v_2 随时间 t' 的变化图像

由图 2 可见:

(1) CD 杆的速度 v_2 随时间 t' 变化的图像永远不可能是一条直线,而是随着时间的推移,逐步无限地逼近直线 v_a .

(2) CD 杆速度趋向稳定状态的快慢取决于式(14)中指数的系数 $\frac{B^2 L^2}{2Rm}$, 因其倒数具有时间的量纲,故命 $\tau = \frac{2Rm}{B^2 L^2}$ 称为时间常数. τ 越大,趋近稳态的速度越慢.

至此,我们清楚看出,CD 杆的速度 v_2 随时间 t' 的变化不可能达到稳态,而是一种无限接近稳态的暂态过程.

将式(15)对时间 t' 求导得

$$a_2 = a_0 \left[1 - \exp\left(-\frac{B^2 L^2}{2Rm} t'\right) \right] \quad (17)$$

利用式(17)画出 $a_2 - t'$ 图像,如图 3 所示.

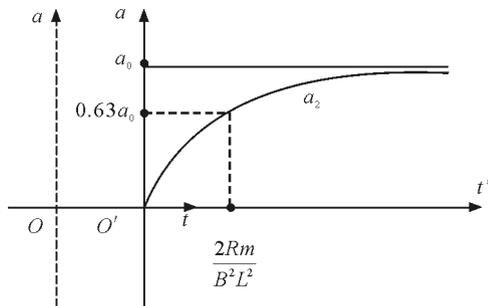


图 3 $a_2 - t'$ 图像

从式(17)及图 3 可以看出: a_2 的大小随着时间 t' 的增加而增加,其值不断逼近 a_0 ,但因增加的速度越来越慢,永远在接近的过程中而无法到达 a_0 ,是个暂态过程.

1.2 关于 AB 杆所受外力 F 的计算

要维持 AB 杆以加速度 a_0 做匀加速运动,作用在其上的外力 F 应满足什么条件呢?

(1) t 在 $0 \sim \frac{2Rm\mu g}{B^2L^2a_0}$ 这段时间,由于 CD 杆静止, $v_2 = 0$,故由式(1)、(3)得

$$F = (ma_0 + \mu mg) + \frac{B^2L^2a_0t}{2R} \quad (18)$$

显然,这段时间 F 的大小必须随 t 均匀增加.

(2) $t \geq \frac{2Rm\mu g}{B^2L^2a_0}$ 后,为讨论方便,同样令 $t =$

$\frac{2Rm\mu g}{B^2L^2a_0} + t'$,讨论的时间变为 $t' \geq 0$.这段时间 CD 杆的速度由式(15)决定,将上面的时间变换式及式(15)、(3)代入式(1)得

$$F = 2(ma_0 + \mu mg) - ma_0 \exp\left(-\frac{B^2L^2t'}{2Rm}\right) \quad (19)$$

式(19)表征 $t' \geq 0$ 之后,外力 F 随时间变化的规律.同样将式(19)看成由两部分的力合成: $F = F_1 + F_2$.其中 $F_1 = 2(ma_0 + \mu mg)$,这是一大小恒定的力,其物理意义非常明显,是用于克服两杆所受的摩擦及获得相同的加速度 a_0 所需的

$$F_2 = -ma_0 \exp\left(-\frac{B^2L^2t'}{2Rm}\right)$$

这是与 F_1 方向相反的力,其物理意义反映了 CD 杆在趋向加速度 a_0 时是迟滞的.在尚未达到 a_0 时,外力 F 自然要在 F_1 的基础上扣除迟滞部分 (F_2),指数部分是迟滞因子,反映 CD 杆加速度距目标 a_0 的滞后程度,在这里,物理学的美体现的淋漓尽致,每个物理公式似乎都在演绎着自然的历程,述说宇宙之道.

F, F_1, F_2 随时间 t, t' 的变化规律可画成图像,如图 4 所示.

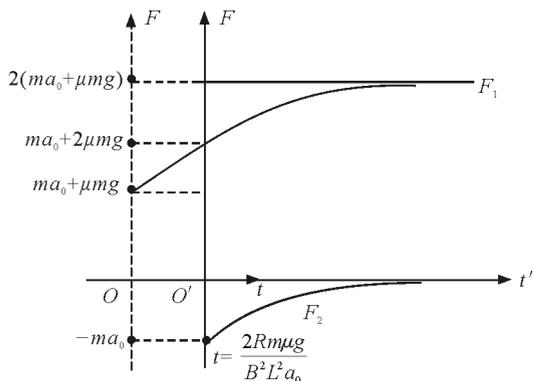


图 4 F, F_1, F_2 随时间 t, t' 的变化图像

从式(19)及图 4 均可见:作用在 AB 杆上的外力 F 一直随着时间的增加而无限接近恒定值 $2(ma_0 + \mu mg)$,但永远无法达到这一稳态的过程. F 的变化也是个暂态过程.至此,我们通过严格的计算证明了 CD 杆的运动与加在 AB 杆的外力变化过程均为暂态过程,原题答案中将其当成稳态是不妥的.

2 问题的启示

在中学物理教学中,将暂态过程误当成稳态的现象经常出现,如前面提到的汽车恒功率运行,空气中下落物体的运动,电容器的充放电过程等常有类似的错误.造成这一现象的原因是:(1)有的混淆稳态与暂态的区别;(2)有的分不清哪些现象可达到稳态,哪些现象是无穷渐近的暂态;(3)有的则是无原则不加说明地忽略两者的区别.这些现象对物理教学的影响是显见的.一是不符合客观事实,有违科学真理;二是误导学生正确的思维,尤其是对尖子生,这些学生凭着他们的聪明才智或通过提前自学,完全有可能区分暂态与稳态的不同过程,教师如混淆两者,势必干扰他们正确的思考,打击其特长的发展;三是如出现在试题上,会影响考试的信度和效能,如是选择性的考试,还会严重影响学生的未来;四是不利于鼓励教师深入钻研学科知识,压制教师的专业发展,长期以来,许多练习、试卷甚至重要的考试出现类似的错误,却鲜有人提出异议,大家习惯成自然,以讹传讹,结果发展到:“假作真时真也假”的地步.大家如果抱着人云亦云的态度,缺乏主动探索的意识和热情.久而久之,可能对专业素养追求就会越来越淡薄.

科学态度与科学责任是我们对学生的核心素养要求,作为教师,本身必须先具备这种素养,正所谓给学生一点亮光,自己必须吸进光的海洋,一丝不苟,精益求精,是科学态度的精髓.坚持真理,实事求是,不人云亦云,是科学责任的重要体现.教给学生的知识,教师必须先想通弄明,知微见著.也只有这样,才能切实落实好核心素养.

参考文献

- 赵凯华,陈熙谋.电磁学(下册)[M].北京:人民教育出版社,1979.50
- 樊映川.高等数学讲义(下册)[M].北京:人民教育出版社,1964.187