



# 小球沿半圆轨道下滑速率的极值条件深度分析

王良翼

(四川省成都市树德中学 四川 成都 610031)

张勇

(成都市锦江区嘉祥外国语高级中学 四川 成都 610023)

侯睿

(达州市第一中学校 四川 达州 635000)

郑翔文 张琬麟

(四川省成都市树德中学 四川 成都 610031)

(收稿日期:2023-08-11)

**摘要:**对小球沿着半圆轨道下滑模型进行研究,半圆轨道与小球质量之比满足一定条件,小球的速率出现在最低点,否则小球的速率出现在达到最低点之前.通过严格的数学分析,得出小球速率出现在不同位置所对应的条件.

**关键词:**小球;半圆轨道;最大速率

## 1 问题描述

**【问题】**如图1所示,半圆轨道质量为 $M$ ,半径为 $R$ ,内壁光滑并放于光滑水平面,小球的质量为 $m$ ,可视为质点,从半圆轨道顶端静止释放,如果固定光滑半圆轨道,小球在下滑过程中,运动到最低点时,小球速率最大.如果不固定光滑半圆轨道,小球下滑的最大速率的位置是否在半圆轨道最低点?

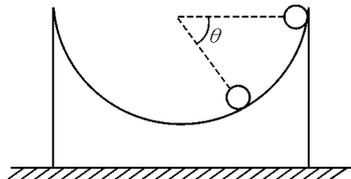


图1 小球与半圆轨道模型

很多学生在处理此问题时,认为不管轨道固定与不固定,小球运动到半圆轨道最低点时,小球的速率最大.如果不固定光滑半圆轨道,文献[1]对此问

题进行了较为深入的研究,同时文献[2]也对此问题做了研究,两位作者在文章中一致认为:当半圆轨道质量和小球质量之比 $\frac{M}{m} < 1 + \sqrt{3}$ 时,小球运动到半圆轨道最低点前的某一位置时,小球的速率最大;当半圆轨道质量和小球质量之比 $\frac{M}{m} > 1 + \sqrt{3}$ 时,小球运动到半圆轨道最低点时,小球的速率最大.

## 2 提出问题

文献[1]和文献[2]结论是一样的,当半圆轨道质量和小球质量之比 $\frac{M}{m} < 1 + \sqrt{3}$ 时,小球运动到半圆轨道最低点前的某一位置,小球的速率最大.但是这种情况的极限是, $M \ll m$ ,即 $\frac{M}{m} \rightarrow 0$ ,半圆轨道可以视为轻质物体,半圆轨道与小球之间的作用力为零,所以小球只受重力,做自由落体运动,小球的最

大速率出现在半圆轨道的最低点. 文献[1]和文献[2]中都没有对这种极限情况说明, 文献[1]利用不等式的放缩方式处理, 没有得到 $\frac{M}{m} \rightarrow 0$ 的情况, 文献[2]利用数学推导过程中, 忽略零根的存在, 所以也没有得到 $\frac{M}{m} \rightarrow 0$ 的情况. 下面我们重新分析此问题, 并得出 $\frac{M}{m} \rightarrow 0$ 时, 小球的速率出现在半圆轨道的最低点.

### 3 解决问题

不固定半圆轨道, 小球在半圆轨道中下滑, 相对半圆轨道转过角度 $\theta$ 时, 半圆轨道的速率为 $v_M$ , 小球相对半圆轨道的速率为 $v_{mR}$ , 由系统水平方向动量守恒定律得

$$Mv_M = m(v_{mR} \sin \theta - v_M) \quad (1)$$

由系统机械能守恒定律得

$$mgR \sin \theta = \frac{1}{2}Mv_M^2 + \frac{1}{2}m[v_{mR}^2 \cos^2 \theta + (v_{mR} \sin \theta - v_M)^2] \quad (2)$$

联立方程式(1)和(2)解得

$$v_{mR} = \sqrt{\frac{2(M+m)gR \sin \theta}{M+m \cos^2 \theta}} \quad (3)$$

$$v_M = \frac{m \sin \theta}{M+m} \sqrt{\frac{2(M+m)gR \sin \theta}{M+m \cos^2 \theta}} \quad (4)$$

根据速度的合成法可得小球对地的速率

$$v_m = \sqrt{v_{mR}^2 \cos^2 \theta + (v_{mR} \sin \theta - v_M)^2} = \sqrt{\frac{2gR \sin \theta (M^2 + m^2 \cos^2 \theta + 2Mm \cos^2 \theta)}{(M+m)(M+m \cos^2 \theta)}} \quad (5)$$

从式(5)中可以看出,  $M \ll m$ 时, 即 $\frac{M}{m} \rightarrow 0$ ,  $v_m =$

$\sqrt{2gR \sin \theta}$ , 当 $\theta = \frac{\pi}{2}$ 时,  $v_m$ 的最大值为 $\sqrt{2gR}$ , 即小球运动到半圆轨道最低点时, 小球的速率最大. 下面严格利用数学方法求出, 当 $\frac{M}{m} \rightarrow 0$ 时, 小球达到最低点取得最大速率.

为了讨论方便, 令 $\frac{M}{m} = k$ , 代入式(5), 并将式(5)

两边平方得

$$v_m^2 = \frac{2gR \sin \theta [k^2 + (2k+1) \cos^2 \theta]}{(k+1)(k+\cos^2 \theta)} \quad (6)$$

设 $x = \sin \theta$ ,  $x \in [0, 1]$ , 代入式(6), 整理得

$$v_m^2 = \frac{2gR [(k+1)^2 x - (2k+1)x^3]}{(k+1-x^2)(k+1)} \quad (7)$$

为讨论小球速率 $v_m$ 的最值问题, 下面构建新的函数

$$y = \frac{v_m^2}{2gR} = \frac{(k+1)^2 x - (2k+1)x^3}{(k+1)(k+1-x^2)} \quad (8)$$

从式(8)可以看出,  $y$ 取得最大值,  $v_m^2$ 取得最大值,  $v_m$ 也取得最大值. 下面我们讨论 $y$ 取最大值的条件. 利用数学求导

$$\frac{dy}{dx} = 0 \quad (9)$$

将式(8)代入式(9), 求导后整理得到 $x$ 的一元四次方程

$$(2k+1)x^4 - (k+1)(5k+2)x^2 + (k+1)^3 = 0 \quad (10)$$

利用求根公式求 $x^2$ 得

$$x^2 = \frac{k+1}{4k+2} [(5k+2) \pm \sqrt{k(17k+8)}] \quad (11)$$

由于 $x = \sin \theta$ , 所以 $x^2 = \sin^2 \theta \leq 1$ , 式(10)的解为

$$x^2 = \sin^2 \theta = \frac{k+1}{4k+2} \cdot [(5k+2) - \sqrt{k(17k+8)}] \quad (12)$$

由式(12)可知, 如果 $x = \sin \theta = 1$ ,  $\theta = \frac{\pi}{2}$ ,  $y$ 取得最大值, 小球达到最低点取得最大速率; 如果 $x = \sin \theta < 1$ ,  $\theta < \frac{\pi}{2}$ ,  $y$ 取得最大值, 即小球运动到半圆轨道最低点前的某一位置, 小球的速率最大.

下面讨论 $x = \sin \theta < 1$ 时,  $k$ 的取值范围为

$$x^2 = \sin^2 \theta = \frac{k+1}{4k+2} \cdot [(5k+2) - \sqrt{k(17k+8)}] < 1 \quad (13)$$

式(13)中分母不为零, 所以 $k \neq -\frac{1}{2}$ , 将式(13)两边同时乘以 $4k+2$ 得

$$(k+1)[(5k+2) - \sqrt{k(17k+8)}] < 4k+2 \quad (14)$$

将式(14)左边展开得

$$5k^2 + 7k + 2 - (k+1)\sqrt{k(17k+8)} < 4k+2 \quad (15)$$

将式(15)根式移到右边得

$$5k^2 + 3k < (k+1)\sqrt{k(17k+8)} \quad (16)$$

将式(16)两边平方得

$$25k^4 + 30k^3 + 9k^2 < 17k^4 + 42k^3 + 33k^2 + 8k \quad (17)$$

整理不等式(17)得

$$2k^4 - 3k^3 - 6k^2 - 2k < 0 \quad (18)$$

不等式(18)因式分解得

$$k(k + \frac{1}{2})(k - \sqrt{3} - 1)(k + \sqrt{3} - 1) < 0 \quad (19)$$

不等式(19)对应的等式为

$$k(k + \frac{1}{2})(k - \sqrt{3} - 1)(k + \sqrt{3} - 1) = 0 \quad (20)$$

等式(20)的解为

$$\begin{aligned} k_1 &= \sqrt{3} + 1 & k_2 &= 0 \\ k_3 &= -\sqrt{3} + 1 & k_4 &= -\frac{1}{2} \end{aligned} \quad (21)$$

$k_4 = -\frac{1}{2}$  是增根,应舍去,同时由于  $\frac{M}{m} = k$ ,  $k$  不

能为负值,所以不等式(13)的解集为

$$0 < k < \sqrt{3} + 1 \quad (22)$$

文献[1]和文献[2]都没有对  $k = \frac{M}{m} = 0$  讨论,从

而出现讨论的不完善. 下面我们把结论完善:

(1)  $k=0$  及  $k=\sqrt{3}+1$ ,  $x^2 = \sin^2\theta = 1$ ,  $\theta = \frac{\pi}{2}$ , 小球达到最低点时,速率达到最大.

(2)  $0 < k < \sqrt{3}+1$ ,  $x^2 = \sin^2\theta < 1$ ,  $\theta < \frac{\pi}{2}$ , 小球运动到半圆轨道最低点前的某一位置,小球的速率最大.

(3)  $k > \sqrt{3}+1$ ,  $x^2 = \sin^2\theta > 1$ , 但是由于  $x^2 = \sin^2\theta$  的最大值为 1, 所以  $x^2 = \sin^2\theta$  取 1, 即  $\theta = \frac{\pi}{2}$ , 于是小球达到最低点时,速率达到最大.

#### 4 结束语

本文利用极限法发现问题,并通过严格的数学证明求出  $k = \frac{M}{m} = 0$  时,小球的最大速率出现在最低点位置. 以后在研究物理问题中的数学表达式时,尤其类似式(13),应该把所有根求解出来,不然很容易漏掉零根. 本文的讨论结果,为小球沿半圆轨道下滑速率在何处取最大的命题提供理论依据.

#### 参考文献

- [1] 周起. 摆球模型中质量比临界值的存在及推导[J]. 物理教学, 2023(4): 46-52.
- [2] 郑金. 探究小球沿半圆轨道下滑速度的极值条件[J]. 物理教师, 2015(12): 63-64.

(上接第 114 页)

并完成了编程,之后在课堂上向他们展示轨迹图. 学生们对这张漂亮的轨迹图表现出了极大的好奇心. 之后,有学生学习了 MATLAB 编程,尝试用它去解决其他的一些物理问题,也有学生由此对微积分产生了兴趣,选修了学校的“物理中的微积分”这一课程.

我们希望培养的是有想法、有主动学习能力的学生. 当学生提出各种问题的時候,如果教师能够尽自己的能力去回答这些问题,那么就能做出榜样,引导学生深入思考,提出更多的问题,学生也会学着教师尝试去解决这些实际问题,这样的学生才真正具

备物理核心素养. 高中物理中,微元累加,极限思想是核心物理思想之一,高中阶段学生提出的不少问题究其根本就是对这个思想的理解. 对微元过程的可视化处理可以很好地回答这类问题,有助于提升学生的学习兴趣,激发求知欲和创造能力.

#### 参考文献

- [1] 张岳. MATLAB 程序设计与应用基础教程[M]. 北京: 清华大学出版社, 2011: 55.
- [2] 俞罕卿, 钱卓琳, 朱国强. 猎犬追狐狸问题的求解与 MATLAB 模拟[J]. 物理教学, 2020(3): 63-65.
- [3] 黄志豪. 一道基于镜像法对电场的严格求解问题[J]. 物理教师, 2018(12): 69-70.